

אלגברה ליניארית (נורמה)

$$A \cdot x = b$$

נורמה של וקטור: $x \in \mathbb{R}^n$ (\mathbb{C}^n)

$$\|x\|: \mathbb{R}^n$$

$$\|x\| \geq 0 \quad \|x\| = 0 \text{ iff } x = 0$$

$$\|x+y\| \leq \|x\| + \|y\| \quad \|\alpha \cdot x\| = |\alpha| \cdot \|x\|$$

נורמות:

$$\|x\|_1 = \sum_{j=1}^n |x_j|$$

נשמר קטנות שנתה $\|x\|$.
 ב הנורמה במרחב סופי שקולות

$$\|x\|_2 = \left(\sum_{j=1}^n |x_j|^2 \right)^{\frac{1}{2}}$$

$$\|x\|_p = \left(\sum_{j=1}^n |x_j|^p \right)^{\frac{1}{p}} \quad : p \geq 1$$

$$\|x\|_\infty = \max |x_j|$$

נורמת $\| \cdot \|_1$ (א) $\| \cdot \|_2$ (ב)

נקחה שקולות A או קיימים $C_1, C_2 > 0$ כך שכל x מתקיים:

$$C_1 \cdot \|x\|^{(2)} \leq \|x\|^{(1)} \leq C_2 \cdot \|x\|^{(2)}$$

שכל מרחב נאיב סופי ב הנורמה שקולות

נורמה של מטריצה

$$\|A\| = \max_{\|x\|=1} \|Ax\|$$

$$\leq \|A\| \cdot \|x\|$$

$$\|A\|_p = \max_{x \neq 0} \frac{\|Ax\|_p}{\|x\|_p}$$

אבל שיש

$$\|A\|_p = \max_{\|x\|_p=1} \|Ax\|_p$$

$$= \max_{\|x\|_p=1} \|Ax\|$$

זהו המקרה של נורמת מטריצה

A-מטריצה

נורמה מוסררה:

קל להראות שכל נורמה של מטריצה היא נורמה של מטריצה

$n \times k$
A

ישנה נוסחה: נניח A כמטריצה $n \times k$

ונקח את הנורמה של הוקטור $\|x\|$. ונקחה - נורמה

$$\|A\|_F = \sqrt{\sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^k |a_{ij}|^2}$$

$$\rightarrow \frac{\|Ax\|_p}{\|x\|_p} \rightarrow \text{נבחר } x \text{ שיהיה } \frac{\|Ax\|_p}{\|x\|_p}$$

$$A = I$$

$$\|A\|_p = \sup_{\|x\|_p=1} \|Ix\|_p = 1$$

נורמה מוסררה:

$$\|I\|_F = \sqrt{n} \neq 1$$

$$\|A\|_2 \leq \|A\|_F \leq \sqrt{n} \cdot \|A\|_2 \quad : A^{n \times n}$$

כל מטריצה

$$\max_{i,j} |a_{ij}| \leq \|A\|_2 \leq \sqrt{nk} \max_{i,j} |a_{ij}| \quad : A^{n \times k}$$

$$\|A\|_1 = \max_{1 \leq j \leq k} \sum_{i=1}^n |a_{ij}|$$

$$\|A\|_\infty = \max_{1 \leq i \leq n} \sum_{j=1}^k |a_{ij}|$$

$$A^T \cdot A \cdot z = \mu \cdot z$$

$\mu = \|A\|_2$ כן z וקטור

קיימת ריבוע סדוק של A (כא נרמול) $\rho(A)$

$$f(A) = \max_{j=1..m} |\lambda_j| \quad A \text{ על } \mathbb{R}^n$$

$$\begin{bmatrix} A \cdot x = \lambda \cdot x \\ \frac{1}{\delta} \\ \frac{1}{\delta} \end{bmatrix}$$

ראו נרמול

$$A = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$$

רמזים

רמזים: מציאת נרמול $\|A\|_2$

רמזים: $\max \|A \cdot x\|$ כש $\|x\| = 1$ נקרא סעיף סגור

$$\|A\|_2 = \sqrt{\rho(A^T A)}$$

$$\|A\|_2^2 = \max_{\|x\|=1} \langle A \cdot x, A \cdot x \rangle = \max_{\|x\|=1} \langle x, A^T \cdot A \cdot x \rangle =$$

היחס בין הסכימה של הערכים העצמיים של $A^T A$ ל-1

$$= \max_{\|x\|=1} \langle x, \lambda \cdot x \rangle = \max |\lambda| \langle x, x \rangle = \max |\lambda|$$

$$= \rho(A^T A)$$

היחס בין הערכים העצמיים של $A^T A$ ל-1

$$(A^T A) \cdot x = \lambda \cdot x$$

נלקח הנכסון

$$A \cdot x = b$$

$$A \cdot x_0 = b_0$$

ננסה למצוא x ו- b ונראה

יש x_0 ו- b_0 שמתאימים

$$A \cdot (x_0 + \Delta x) = b_0 + \Delta b$$

השאלה היא מהי הרישור Δx ?

במסגרת b יש ריבוע

$$\Rightarrow A^{-1} \cdot b_0 = x_0 \quad \Delta x = A^{-1} \cdot \Delta b$$

$$K(A) = \sup_{\Delta b \neq 0} \frac{\|A \cdot x\|}{\|\Delta b\|} = \sup_{\Delta b \neq 0} \frac{\|A^{-1} \cdot \Delta b\|}{\|\Delta b\|} = \|A^{-1}\|$$

$$k = \sup_{\Delta b \neq 0} \frac{\|A \cdot x\| / \|x\|}{\|\Delta b\| / \|b_0\|} = \|A^{-1}\| \cdot \frac{\|A \cdot x\|}{\|x\|} \leq \frac{\|A^{-1}\| \cdot \|A\|}{k}$$

מכאן נובע כי קייבולנו k (או רמתו) k

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & \epsilon \end{pmatrix} \quad A^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & \frac{1}{\epsilon} \end{pmatrix}$$

$$K(A) = \|A\| \cdot \|A^{-1}\| \approx 1 \cdot \frac{1}{\epsilon} = \frac{1}{\epsilon}$$

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & \epsilon \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ \epsilon \end{pmatrix} \quad \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ \frac{1}{\epsilon} \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & \epsilon \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1+\epsilon_1 \\ \epsilon+\epsilon_2 \end{pmatrix} \Rightarrow \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1+\epsilon_1 \\ \frac{1+\epsilon_2}{\epsilon} \end{pmatrix}$$

השינוי קטן

מספר קונדיציונלי

$$A \cdot x_0 = b_0$$

$$(A+E) \cdot x = b_0 \quad \text{E היא המטריצה}$$

$$A \cdot x - b_0 + E \cdot x = A \cdot (x - x_0) + E \cdot x = 0 \quad \text{כדי להפיק את ה?}$$

$$(x - x_0) = -A^{-1} \cdot E \cdot x$$

$$\|x - x_0\| \leq \|A^{-1}\| \cdot \|E\| \cdot \|x\|$$

כדי $\|A^{-1}\| \leq \|A\|^{-1}$

$$\|\Delta x\| \leq \|A^{-1}\| \cdot \|E\| \cdot \|x\|$$

נלקח באלו דג נפשו ונלקח קונרמה של A

$$\frac{\|\Delta x\|}{\|x\|} \leq \underbrace{\|A^{-1}\| \cdot \|A\|}_{K(A)} \cdot \frac{\|E\|}{\|A\|}$$

$$\left(\begin{matrix} \text{השינוי} \\ \text{היתם} \\ \text{הפרמטר} \end{matrix} \right) \leq K(A) \cdot \left(\begin{matrix} \text{השינוי} \\ \text{היתם} \\ \text{המטריצה} \end{matrix} \right)$$

ניתן להמליץ לזכור את השינוי בהפרמטר ובאזמ"כ השינוי $(A+E)$

(מקובל) זה היתה שאלה

$$A \cdot x_0 = b_0$$

$$(*) (A+E) \cdot x = b_0 + \Delta b$$

$$A \cdot (x - x_0) + E \cdot x = \Delta b$$

$$(x - x_0) = -A^{-1} \cdot E \cdot x + A^{-1} \cdot \Delta b$$

$$\|x - x_0\| \leq \|A^{-1}\| \cdot \|E\| \cdot \|x\| + \|A^{-1}\| \cdot \|\Delta b\|$$

$$\frac{\|\Delta x\|}{\|x\|} \leq \|A^{-1}\| \cdot \|A\| \cdot \frac{\|E\|}{\|A\|} + \|A^{-1}\| \cdot \frac{\|\Delta b\|}{\|x\|} \quad \text{על נלקח ב- \|x\| ונכח ונלקח ב- \|A\| (כאן) הישג בקור}$$

$$\frac{\|\Delta x\|}{\|x\|} \leq K(A) \frac{\|E\|}{\|A\|} + \|A^{-1}\| \cdot \frac{\|\Delta b\|}{\|(A+E)^{-1} \cdot (b_0 + \Delta b)\|} \quad \leftarrow \text{המיון של \|x\|}$$

$$\frac{\|\Delta x\|}{\|x\|} \leq K(A) \frac{\|E\|}{\|A\|} + \|A^{-1}\| \cdot \|A\| \cdot \frac{\|\Delta b\|}{\|A \cdot (A+E)^{-1} \cdot (b_0 + \Delta b)\|}$$

הקישור של הנכנסים A ו-A' ונק' הפכו אל - <= אלה בקור

$$[A \cdot (A+E)^{-1}]^{-1} = (A+E) \cdot A^{-1} = I + E \cdot A^{-1}$$

כיוון הנכנסים הפשוט

$$\| \frac{1}{A(A+E)^{-1}} \| = \| \frac{1}{(I + EA^{-1})} \| \approx \frac{1}{\|I - EA^{-1}\|} \leq \frac{1}{1 - \|EA^{-1}\|} \leq 1 + \frac{\|E\|}{\|A\|} \cdot K(A)$$

זה כה נואם כי סיבה הברכה של הקורנט

$$[(I + \epsilon M) \cdot (I - \epsilon M) = I - \epsilon^2 M^2] \Rightarrow$$

זמן בקינה (E) היא ההפרמה R (*)

$$\Rightarrow (I + \epsilon M)^{-1} \approx I - \epsilon M$$

$$(*) \frac{\|\Delta x\|}{\|v\|} \leq \frac{K(A)}{1 - K(A) \cdot \|E\|} \cdot \left(\frac{\|\Delta b\|}{\|b\|} + \frac{\|E\|}{\|A\|} \right)$$

$$Ax = b$$

אלמנטים של זאוס

- התורה בין שורה
- מכנה שורה בקבוצה
- הוספה לשורה קומבינציה של שורה אחרת

$$\begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \end{pmatrix} \cdot x = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

צורתו

$$\begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 & | & 1 \\ 1 & 0 & 1 & | & 1 \\ 1 & 1 & 0 & | & 1 \end{pmatrix} \xrightarrow{R_1 \leftrightarrow R_2} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 & | & 1 \\ 0 & 1 & 1 & | & 1 \\ 1 & 1 & 0 & | & 1 \end{pmatrix} \xrightarrow{R_3 \rightarrow R_3 - R_1} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 & | & 1 \\ 0 & 1 & 1 & | & 1 \\ 0 & 1 & -1 & | & 0 \end{pmatrix}$$

pivot

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 & | & 1 \\ 0 & 1 & 1 & | & 1 \\ 0 & 0 & -2 & | & -1 \end{pmatrix} \xrightarrow{R_3 \rightarrow R_3 \cdot (-\frac{1}{2})} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 & | & 1 \\ 0 & 1 & 1 & | & 1 \\ 0 & 0 & 1 & | & \frac{1}{2} \end{pmatrix} \xrightarrow{\begin{matrix} R_1 \rightarrow R_1 - R_3 \\ R_2 \rightarrow R_2 - R_3 \end{matrix}} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & | & \frac{1}{2} \\ 0 & 1 & 0 & | & \frac{1}{2} \\ 0 & 0 & 1 & | & \frac{1}{2} \end{pmatrix}$$

Block substitution
 בה יש 3 משוואות ב-3 נקודות, נראה שהמשוואות הן זהות
 נקודות $\frac{1}{3}n^3$ ונראה שהמשוואות הן זהות

I. כושר מספרים גורם $n-k \rightarrow k$ נראה שיש $\frac{1}{p}$ השורה ב-
 II. ההתחלה של השורה ה-1 באיבר הראשון ב-
 III. כושר מספרים גורם $n-k \rightarrow k$ נראה שיש $\frac{1}{p}$ השורה ב-
 IV. ההתחלה של השורה ה-1 באיבר הראשון ב-

$$\sum_{k=1}^{n-1} [(n-k+1)(k) + (n-k)(k+1)] = \sum_{k=1}^{n-1} [(n-k+1)^2 + 1] =$$

$$= (n-1) + \left[\frac{(n-1)^3}{3} + \frac{(n-1)}{2} + \frac{(n-1)}{6} \right] - 1 \approx \frac{1}{3}n^2$$

$$\sum_{k=1}^{n-1} (n-k) \cdot (n-k+1) \approx \frac{1}{3}n^3$$

$$\sum_{k=1}^{n-1} (n-k) = \sum_{j=1}^{n-1} j = \frac{n \cdot (n-1)}{2} \approx \frac{1}{2}n^2$$

LU Factorization

$n^3 > \frac{1}{2}n^2$ $A = LU$ $L = \begin{pmatrix} 1 & & \\ & 1 & \\ & & 1 \end{pmatrix}$ $U = \begin{pmatrix} * & * & * \\ & * & * \\ & & * \end{pmatrix}$

$Ax = b \Rightarrow LUx = b$
 $Ly = b$
 $Ux = y$

$$A = \begin{pmatrix} 2 & 1 & 1 & 0 \\ 4 & 3 & 3 & 1 \\ 8 & 7 & 9 & 5 \\ 6 & 7 & 9 & 8 \end{pmatrix}$$

משפט

יש להשתמש במטריצה L1 כדי להפוך את המטריצה A למטריצה עליונה תחתונה (L1A) בעזרת פעולות שורה.

$$L_1 A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ -2 & 1 & 0 & 0 \\ -4 & 0 & 1 & 0 \\ -3 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \Rightarrow L_1 A = \begin{pmatrix} 2 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 2 & 2 \\ 0 & 0 & 6 & 8 \end{pmatrix}$$

הפעולה הראשונה היא להפוך את האיבר הראשון למ"א. כדי להשיג זאת, נכפול את השורה הראשונה ב-1/2.

$$L_2(L_1 A) = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & -3 & 1 & 0 \\ 0 & -4 & 0 & 1 \end{pmatrix} \Rightarrow (L_2 A) = \begin{pmatrix} 2 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 2 & 2 \\ 0 & 0 & 2 & 4 \end{pmatrix}$$

$$L_3(L_2 L_1 A) = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & -1 & 1 \end{pmatrix} \Rightarrow (L_3 L_2 A) = \begin{pmatrix} 2 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 2 & 2 \\ 0 & 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}$$

$$L_3 L_2 L_1 A = U$$

$$A = (L_3 L_2 L_1)^{-1} \cdot U = \underbrace{L_1^{-1} \cdot L_2^{-1} \cdot L_3^{-1}}_L \cdot U$$

$$L_1^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 2 & 1 & 0 & 0 \\ 4 & 0 & 1 & 0 \\ 3 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 2 & 1 & 0 & 0 \\ 3 & 0 & 1 & 0 \\ 4 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \quad \underline{I \quad U}$$

יש להשתמש במטריצה L1 כדי להפוך את המטריצה A למטריצה עליונה תחתונה (L1A) בעזרת פעולות שורה.

הפעולה הראשונה היא להפוך את האיבר הראשון למ"א. כדי להשיג זאת, נכפול את השורה הראשונה ב-1/2.

$$A^{-1} \sim \frac{2}{3} \cdot A^{-1}$$

$$A = LU$$

$$A \cdot x = L \cdot u$$

$$A^{-1} \cdot b \leftarrow \begin{matrix} n \\ n \end{matrix}$$

$$A^{-1} \cdot b \leftarrow \begin{matrix} n \\ n \end{matrix}$$